

Skybridge 移動機器人

SKYBRIDGE MOBILE ROBOT

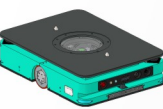
R1牽引式機器人

牽引系列移動機器人，可潛伏到料車下，利用牽引棒自動升降，掛接或脫落料車；或是將料掛接在移動機器人牽引掛接機構上，可同時掛接牽引多個料車。該系列產品按運行方向分為單向、雙向、全向，導航方式為磁導航，牽引力500kg~2500kg。牽引系列AGV應用廣泛，結構緊湊，運作靈活，成熟穩定性高，適用各種料車。

產品型號	R1-11B	R1-12	R1-13	R1-22
				
外形尺寸mm	L1450*W420*H290	L1965*W420*H328	L2000*W500*H330	L1900*W420*H290
最大負載	500kg / 1000kg	1000kg / 1500kg	2500kg	1000kg / 1500kg
導航方式	磁導航	磁導航	磁導航	磁導航
停止精度	±10mm	±10mm	±10mm	±10mm
行走方向	前進、左右轉	前進、左右轉	前進、左右轉	前進、後退、左右轉
行走速度	45m/min	45m/min	35m/min	35m/min
充電方式	側充/地充	側充/地充	側充/地充	側充/地充
安全防護	• 前方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前後方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關

R2舉升式機器人

潛伏舉升系列移動機器人，依據調度指令進行精準定位，自主完成舉升、運輸、卸載操作，可選擇物料分揀系統、舉昇平台、車身相對旋轉等配置。該系列產品按運行方向分為單向、雙向、全向，導航方式可選擇二維碼導航、SLAM導航。

產品型號	R2-22	R2-22B	R2-23B	R2-26C	R2-36B	R2-38B
						
外形尺寸(mm)	L900*W650*H300	L940*W650*H253	L1228*W888*H300	L1600*W860*H350	L1600*W860*H350	L1946*W946*H712
最大負載	600kg	1000kg	1500kg	1000kg / 1500kg	2000kg	2500kg
最大頂升行程	50mm	60mm	60mm	50mm	60mm	250mm
導航方式	二維碼導航 / SLAM導航	二維碼導航 / SLAM導航	二維碼導航 / SLAM導航	二維碼導航 / SLAM導航	二維碼導航 / SLAM導航	二維碼導航 / SLAM導航
停止精度	±5mm / ±10mm	±5mm / ±10mm	±5mm / ±10mm	±5mm / ±10mm	±5mm / ±10mm	±5mm / ±10mm
行走方向	前進、後退、旋轉	前進、後退、旋轉	前進、後退、旋轉	前進、後退、旋轉	前進、後退、旋轉	前進、後退、橫移、旋轉
行走速度	1.5m/s	2m/s	1.2m/s	1.0m/s	1.0m/s	1.0m/s
充電方式	碰撞充	碰撞充	碰撞充	地充 / 側充	地充 / 側充	地充 / 側充
安全防護	• 前方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前後方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前後對角障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前後對角障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前後對角障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關

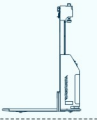
R3移載式機器人

背負移載系列移動機器人，可根據調度任務自主導航至對接線體處，實現物料全自動化的轉運。該系列按產品工位數量，分為單工位和多工位，導航方式可選擇二維碼導航、雷射定位導航、SLAM導航。該系列移動機器人應用廣泛，結構緊湊，運作靈活，自動化程度高。

產品型號	R3-01	R3-03	R3-11	R3-21	R3-24
					
外形尺寸(mm)	L940*W680*H755	L1154*W694*H1490	L1540*W1100*H1555	L2587*W1670*H2100	L970*W700*H950
最大負載	100kg	300kg	1000kg	1000kg	100kg
對接高度	820mm	290-1250mm	500mm	700mm	610mm / 1360mm
導航方式	二維碼導航 / SLAM導航	二維碼導航 / 激光定位導航 / SLAM導航	二維碼導航 / 激光定位導航 / SLAM導航	二維碼導航 / 激光定位導航 / SLAM導航	二維碼導航 / 激光定位導航 / SLAM導航
停止精度	±5mm / ±10mm	±5/±10/±10mm	±5/±10/±10mm	±5/±10/±10mm	±5/±10/±10mm
行走方向	前進、後退、旋轉	前進、後退、橫移、旋轉	前進、後退、橫移、旋轉	前進、後退、橫移、旋轉	前進、後退、旋轉
行走速度	1.5m/s	1.0m/s	1.2m/s	1.2m/s	1.2m/s
充電方式	碰撞充	側充 / 無線充電	側充	側充	側充
安全防護	• 前方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前後對角障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前後方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前後對角障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關	• 前後方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關

R5叉車式機器人

智能叉車系列移動機器人，分為搬運式和堆垛式、前移式等。智能叉車系列採用雷射定位導航，該系列產品智能化程度高，廣泛應用於鋰電、汽車、食品飲料、3C等諸多行業，及物流流通的進出庫、上下貨、物料轉運等新場景。

產品型號	R5-B2 搬運式	R5-B6 搬運式	R5-D4 堆垛式
			
外形尺寸(mm)	L1585*W780*H2035	L1120*W600*H788	L2272*W980*H2048
最大負載	1000kg	500kg	1600kg
舉升高度	120mm	120mm	2844mm
導航方式	激光定位導航	SLAM導航	激光定位導航
停止精度	±10mm	±10mm	±10mm
行走方向	前進、後退、旋轉	前進、後退、旋轉	前進、後退、左右轉
行走速度	1.2 m/s	1.0 m/s	1.2 m/s
充電方式	側充	側充	側充
安全防護	• 前後方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 雷射測距傳感器(貨叉防護)	• 前後方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 急停開關 • 光電傳感器(貨叉防護)	• 前後方障礙物傳感器 • 機械防撞機構 • 雷射測距傳感器(貨叉防護)

專 注 移 動 機 器 人 領 域

產 品 精 細 打 造

項 目 高 效 交 付

深圳市九方通達科技有限公司

Shenzhen Skybridge Technology Co., Ltd.,

公司介紹

COMPANY INTRODUCTION

專注移動機器人領域 · 產品精細打造 · 項目高效交付

深圳市九方通達科技有限公司是以AGV/AMR工業移動機器人為技術根基，戰略布局AI驅動的具身機器人及智慧物流系統，並融合了DeepSeek智能運維雲服務的高科技企業。公司從傳統移動機器人向具身智能領域升級，集研發、生產、銷售、實施運維為一體，業務網絡遍布全球50餘個地區，在國內設有多家分支機構，並在德國、東南亞、北美等地設立辦事處及合作代理。

Skybridge Robot深度融合18年行業經驗及技術資源，可滿足不同工業場景的智能化需求，產品線覆蓋磁導航、二維碼導航、SLAM導航、雷射導航等多種導航模式AGV/AMR，並針對新能源製造（鋰電/風電/光伏）、汽車及零部件、3C電子與半導體、航空航天、醫藥、食品飲料、家電與智能硬體製造、石油化工、港口物流、電商、冷鏈物流、機場、建築工業化、紡織服裝、印刷包裝、菸草等行業提供定制化解決方案。其智能管理系統支持跨品牌、多車型協同作業，實現智能路徑規劃、交通管制與實時監控，顯著提升生產柔性化水平。

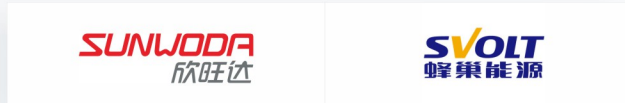
公司嚴格遵循行業技術標準，為客戶提供從方案設計、系統集成到運維支持的全周期服務。秉持“讓智能技術賦能工業未來”理念，深耕智能機器人領域，通過技術創新與全球化戰略，助力製造業實現柔性化、低成本的物流智能升級，並向工業4.0時代全面轉型。

部分合作夥伴

MAIN CUSTOMERS

50+ · 業務覆蓋50餘個大綜行業

30+ · 服務網絡遍布全球



核心業務

CORE BUSINESS



智控系統

INTELLIGENT SYSTEM



Skybridge軟體平臺由JRMS移動機器人控制系統，JWMS倉儲庫位管理系統，JWCS倉儲設備控制系統，以及JDSS數字仿真系統為核心組成。

通過倉儲庫位管理系統可以低成本實現倉儲管理智能化；通過倉儲設備控制系統，可以實現對各類自動化物流設備的管控；機器人控制系統向上可以與企業上層系統或倉儲相關系統對接，向下控制AGV/AMR實現高效搬運。通過數字仿真系統可以在設計和規劃階段發現潛在的問題，保證項目高效交付。

幾大系統協同作業，為客戶交付高質量的數字化物流產品。

Skybridge Robot 智控系統架構圖

